

โรงเรียน **ดีดี**



ที่พึ่งทางการศึกษา ช่วยไขปัญหาให้ทุกคน SchoolDD.com

บทที่ 7

การเคลื่อนไหว แบบง่ายๆ





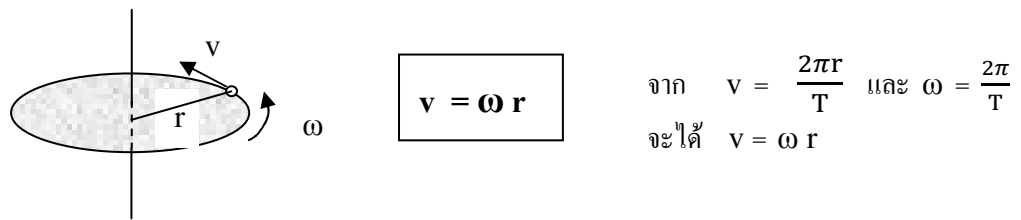
การหาทิศการกระจัดเชิงมุม โดยใช้มือขวากำรอบแกนหมุน นิ้วทั้งสี่ (ชี้กลาง นาง ก้อย) แทนทิศของการหมุน ทิศนิ้วหัวแม่มือที่ชี้ไปตามแกน จะเป็นทิศของการกระจัดเชิงมุม

- ในการคำนวณเมื่อคิดเฉพาะขนาด อาจใช้อัตราเร็วเชิงมุม “ ω ” แทนความเร็วมุม โดย $\omega = \frac{\theta}{t}$ มุมที่กวาดไปได้
ขนาดความเร่งเชิงมุมก็ทำได้เช่นเดียวกัน $\alpha = \frac{\Delta\omega}{\Delta t}$

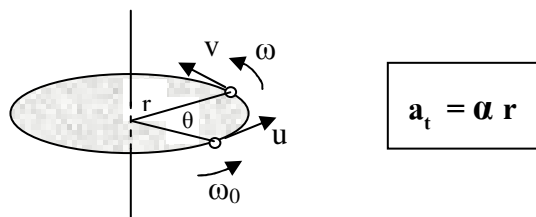
— เมื่อวัตถุหมุน เร็วขึ้น, ช้าลง หรือคงที่ ค่า α จะเป็นอย่างไร

7.2 ความสัมพันธ์ของ ความเร็วเชิงเส้น (v), ความเร็วเชิงมุม (ω), ความเร่งเชิงเส้น (a_t) และความเร่งเชิงมุม (α)

1. ความเร็วเชิงเส้น (v) กับความเร็วเชิงมุม (ω)



2. ความเร่งเชิงเส้น (a_t) กับความเร่งเชิงมุม (α)



เมื่อ u = ความเร็วเชิงเส้นต้น มีทิศตามแนวเส้นสัมผัส

v = ความเร็วเชิงเส้นปลาย มีทิศตามแนวเส้นสัมผัส

ω_0 = ความเร็วเชิงมุมต้น มีทิศตั้งฉากกับระนาบการหมุน

ω = ความเร็วเชิงมุมปลาย มีทิศตั้งฉากกับระนาบการหมุน

t = เวลาที่ใช้ในการเคลื่อนที่ จากจุดเริ่มต้น ไปยังจุดปลาย

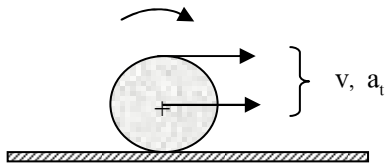
$$\begin{aligned} \text{จาก } \alpha &= \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{\omega - \omega_0}{t} \\ &= \frac{v/r - u/r}{t} \\ &= \left(\frac{v - u}{t} \right) \frac{1}{r} \\ &= a_t/r \end{aligned}$$

$$\therefore a_t = \alpha r$$

a_t = ความเร่งเชิงเส้น มีทิศตามแนวเส้นสัมผัสวงกลมของการหมุน



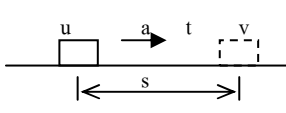
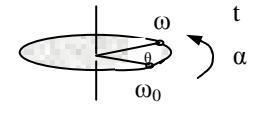
หมายเหตุ การกลิ้งโดยไม่ไถลของวัตถุรูปวงกลม เช่น ล้อรถ ความเร็วและความเร่งเชิงเส้นที่เส้นสัมผัส จะเป็นความเร็วและความเร่งของจุดศูนย์กลางวงกลมด้วย (เพราะจุดศูนย์กลางจะเคลื่อนที่ได้ระยะทางตามแนวระดับเท่ากับความยาวตามเส้นรอบวงที่หมุนไป)



ตารางเปรียบเทียบตัวแปรในระบบเชิงเส้น กับระบบเชิงมุม

เชิงเส้น		เชิงมุม	
การกระจัด	s (m)	การกระจัดเชิงมุม	θ (rad)
ความเร็วต้น	u (m/s)	ความเร็วเชิงมุมต้น	ω_0 (rad/s)
ความเร็วปลาย	v (m/s)	ความเร็วเชิงมุมปลาย	ω (rad/s)
ความเร่ง	a (m/s ²)	ความเร่งเชิงมุม	α (rad/s ²)

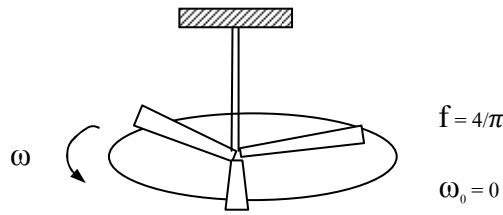
จะได้สูตรเปรียบเทียบกันดังนี้

สูตรเชิงเส้น (เคลื่อนที่แบบเส้นตรง)	สูตรเชิงมุม (เคลื่อนที่แบบหมุน)
	
1. $v = u + at$	1. $\omega = \omega_0 + \alpha t$
2. $s = \left(\frac{u+v}{2}\right) t$	2. $\theta = \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right) t$
3. $s = ut + \frac{1}{2} at^2$	3. $\theta = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$
4. $v^2 = u^2 + 2as$	4. $\omega^2 = \omega_0^2 + 2\alpha\theta$
5. $s = vt$ (เมื่อ v คงที่)	5. $\theta = \omega t$ (เมื่อ ω คงที่)

ตัวอย่างที่ 1

เปิดสวิตช์พัดลมติดเพดาน พัดลมเริ่มหมุน เมื่อเวลาผ่านไป 5 วินาทีพัดลมหมุนด้วยความเร็ว $4/\pi$ รอบ/วินาที จงหา

- ก. ความเร็วเชิงมุมเมื่อเวลา 5 วินาที
- ข. ความเร่งเชิงมุมของพัดลม
- ค. การกระจัดเชิงมุมของการหมุน
- ง. จำนวนรอบของพัดลมหลังจากเปิดสวิตช์ 5 วินาที



ก. $\omega = ?$ เมื่อ $f = 4/\pi$

$$\text{จาก } \omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

$$= 2\pi(4/\pi)$$

$$\therefore \omega = 8 \text{ rad/s} \quad \text{Ans}$$

ข. $\alpha = ?$

$$\text{จาก } \omega = \omega_0 + \alpha t$$

$$8 = 0 + \alpha(5)$$

$$\therefore \alpha = 1.6 \text{ rad/s}^2 \quad \text{Ans}$$

ค. $\theta = ?$

$$\text{จาก } \theta = \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right) t$$

$$= \left(\frac{0 + 8}{2}\right) 5$$

$$\therefore \theta = 20 \text{ rad} \quad \text{Ans}$$

ง. จำนวนรอบ = ?

$$\text{จากข้อ ค. } \theta = 20 \text{ rad}$$

เนื่องจาก การหมุน 1 รอบ ได้ $\theta = 2\pi \text{ rad}$

เมื่อ $\theta = 20 \text{ rad}$ จะหมุนได้เท่ากับ $20/2\pi = 3.18$ รอบ **Ans**

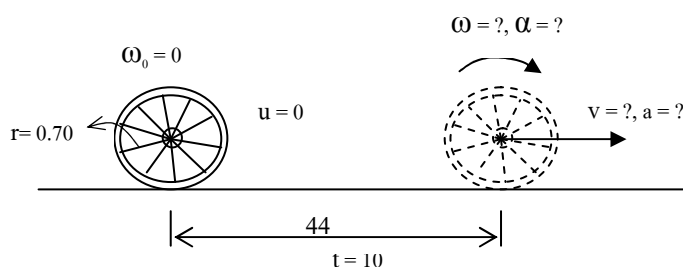
ตัวอย่างที่ 2

ปืนจักรยาน จากหยุดนิ่งได้ระยะทางตามแนวระดับ 44 m ในเวลา 10 วินาที ถ้าล้อจักรยานมีรัศมี 70 cm อยากรบว่า

ก. ความเร็วเชิงมุม และความเร็วเชิงเส้น เมื่อสิ้นวินาทีที่ 10

ข. ความเร่งเชิงมุม และความเร่งเชิงเส้น

พิจารณาที่ล้อจักรยาน





ก. $\omega = ?$, $v = ?$ เมื่อ $t = 10$

$$\text{จาก } \theta = \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right) t \text{ ---- ①}$$

หา θ โดยพิจารณาการเคลื่อนที่ในแนวระดับของล้อได้ระยะทาง 44 m จะหาว่าล้อหมุนได้กี่รอบ

ล้อหมุน 1 รอบ ได้ระยะเท่ากับความยาวเส้นรอบวง $= 2\pi r = 2(22/7)(0.70) = 4.4$ m.

\therefore จำนวนรอบของการหมุนล้อเป็น $44/4.4 = 10$ รอบ

แต่ล้อหมุน 1 รอบ ได้ $\theta = 2\pi$ rad

\therefore θ ทั้งหมด $= 10 \times \theta = 10(2\pi) = 20\pi$ rad

แทนค่า $\theta = 20\pi$, $\omega_0 = 0$, $t = 10$ ใน ①, $20\pi = \left(\frac{0 + \omega}{2}\right) 10$

$\therefore \omega = 4\pi$ rad/s **Ans**

$$\begin{aligned} \text{จาก } v &= \omega r \\ &= 4\pi(0.7) \end{aligned}$$

$\therefore v = 2.8\pi$ m/s **Ans**

ข. $\alpha = ?$, $a = ?$

$$\begin{aligned} \text{จาก } \omega &= \omega_0 + \alpha t \\ 4\pi &= 0 + \alpha(10) \end{aligned}$$

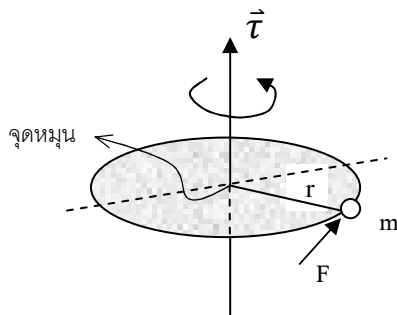
$\therefore \alpha = 0.4\pi$ rad/s² **Ans**

$$\begin{aligned} \text{จาก } a &= \alpha r \\ &= 0.4\pi(0.7) \end{aligned}$$

$\therefore a = 0.28\pi$ m/s² **Ans**

7.3 ทอร์กกับการเคลื่อนที่แบบหมุน

ทอร์ก “ τ ” หมายถึง โมเมนต์ของแรงรอบจุดหมุน เป็นปริมาณเวกเตอร์ มีทิศทางตั้งฉากกับระนาบการหมุน และทิศเดียวกับความเร่งเชิงมุม มีหน่วยเป็น นิวตันเมตร (N m)



$$\tau = F r$$

จาก $F = ma_t$ และ $a_t = \alpha r$

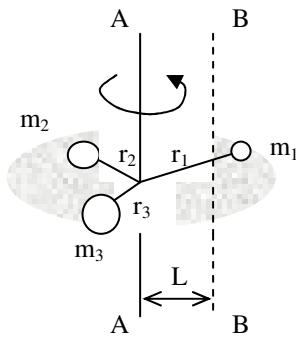
จะได้ $\tau = m\alpha r (r) = mr^2 \alpha$

$$\tau = I \alpha$$

เมื่อ $I = mr^2 =$ โมเมนต์ความเฉื่อย



โมเมนต์ความเฉื่อย “I” เป็นสมบัติของวัตถุ ในการต้านการเปลี่ยนสภาพการหมุน เป็นปริมาณสเกลาร์ มีหน่วยเป็น กิโลกรัม เมตร² (kg m²)



$$I_A = \sum mr^2 = m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + m_3 r_3^2$$

$$I_B = I_A + (\sum m) L^2 = I_A + (m_1 + m_2 + m_3) L^2$$

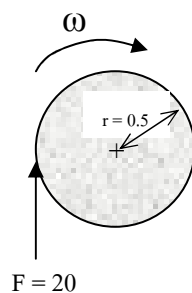
เมื่อ L = ระยะเลื่อนไปของแกนหมุน ในแนวขนานไปกับแกนสมมาตร

— ค่า I ของวัตถุแต่ละชิ้นมีค่าคงที่เสมอไม่ว่าจะหมุน รอบแกนใด คำกล่าวนี้ถูกหรือผิดเพราะเหตุใด

ตัวอย่างที่ 3

ออกแรง 20 N ผลักวงล้อมวล 2 kg รัศมี 0.5 m ในแนวเส้นสัมผัสวงกลม ให้หมุนรอบแกนอยู่กับที่ เป็นเวลา 4 วินาที ถ้า $I_{\text{วงล้อ}} = \frac{1}{2} mr^2$

- ก. ทอร์ก
- ข. ความเร่งเชิงมุม และความเร่งเชิงเส้น
- ค. ความเร็วเชิงมุม และความเร่งเชิงเส้น เมื่อสิ้นสุดวินาทีที่ 4
- ง. วงล้อหมุนได้กี่รอบ



ก. $\tau = ?$

จาก $\tau = Fr$
 $= 20(0.5)$

$\therefore \tau = 10 \text{ Nm}$ **Ans**

ข. $\alpha = ?$, $a_t = ?$

จาก $\tau = I \alpha$



$$= (\frac{1}{2} mr^2) \alpha$$

$$10 = (\frac{1}{2} \times 2 \times 0.5^2) \alpha$$

$$\therefore \alpha = 40 \text{ rad/s}^2 \quad \underline{\text{Ans}}$$

จาก $a_t = \alpha r$

$$= 40(0.5)$$

$$\therefore a_t = 20 \text{ m/s}^2 \quad \underline{\text{Ans}}$$

ก. $\omega = ?$, $v = ?$ เมื่อ $t = 4 \text{ s}$

จาก $\omega = \omega_0 + \alpha t$

$$= 0 + 40(4)$$

$$\therefore \omega = 160 \text{ rad/s} \quad \underline{\text{Ans}}$$

จาก $v = \omega r$

$$= 160(0.5)$$

$$\therefore v = 80 \text{ m/s} \quad \underline{\text{Ans}}$$

ง. จำนวนรอบ = ?

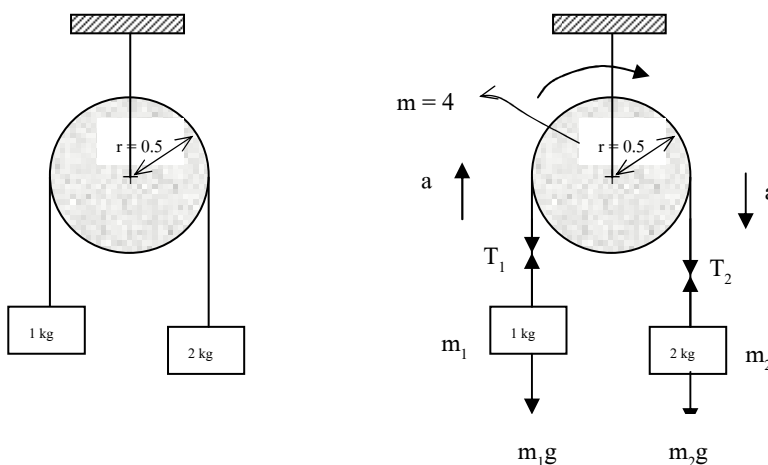
$$\begin{aligned} \text{หามุมที่กวาดไปได้ เมื่อ } t = 4 \text{ s, } \theta &= \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right) t \\ &= \left(\frac{0 + 160}{2}\right) 4 \\ &= 320 \text{ rad} \end{aligned}$$

เนื่องจาก การหมุน 1 รอบ ได้ $\theta = 2\pi \text{ rad}$

เมื่อ $\theta = 320 \text{ rad}$ จะหมุนได้เท่ากับ $320/2\pi = 50.8$ รอบ $\underline{\text{Ans}}$

ตัวอย่างที่ 4

แขวนวัตถุ มวล 1 kg และ 2 kg ไว้กับวงล้อตันมวล 4 kg รัศมี 0.5 m ห่างจากเพดานดังรูป จงหาทอร์ก ความเร่งเชิงมุม และเชิงเส้นของวงล้อ ($I_{\text{วงล้อ}} = \frac{1}{2} mr^2$)



“วาดรูป ใส่แรง และปริมาณต่าง ๆ ที่กระทำกับวัตถุ”

“แรงดึงเชือก T_1 และ T_2 ไม่เท่ากัน เพราะวงล้อมีมวล และ I แต่ความเร่ง a ของ m_1 และ m_2 เท่ากัน”

จากรูป ทอร์กที่กระทำกับวงล้อ เกิดจากแรงลัพธ์ของแรงดึงเชือก T_1 และ T_2



จาก $\tau = F_{\text{ลัพธ์}} r$

จะได้ $\tau = (T_2 - T_1) r$

และจาก $\tau = I \alpha$

จะได้ $I \alpha = (T_2 - T_1) r$ ---- ①

พิจารณามวล m_1 และ m_2

จาก $\Sigma F = ma$

จะได้ $T_1 - m_1 g = m_1 a \rightarrow T_1 = m_1 a + m_1 g$

และ $m_2 g - T_2 = m_2 a \rightarrow T_2 = m_2 g - m_2 a$

ดังนั้น $T_2 - T_1 = (m_2 - m_1) g - (m_1 + m_2) a$

แทนค่าจะได้ $T_2 - T_1 = (2 - 1) 10 - (1 + 2) a$

$$T_2 - T_1 = 10 - 3 a$$

แต่ $a = \alpha r$

ดังนั้น $T_2 - T_1 = 10 - 3 \alpha r = 10 - 3 \alpha (0.5)$

$$T_2 - T_1 = 10 - 1.5 \alpha$$
 ---- ②

แทนค่า $T_2 - T_1$ และ $I = \frac{1}{2} m r^2$ ใน ①

จะได้ $\frac{1}{2} m r^2 \alpha = (10 - 1.5 \alpha) r$

$$\frac{1}{2} (4) (0.5^2) \alpha = (10 - 1.5 \alpha) (0.5)$$

$$\therefore \alpha = 4 \text{ rad/s}^2 \quad \underline{\text{Ans}}$$

จาก $a = \alpha r$

$$= 4(0.5)$$

$$\therefore a = 2 \text{ m/s}^2 \quad \underline{\text{Ans}}$$

แทนค่า α ใน ②, $T_2 - T_1 = 10 - 1.5 (4)$

$$T_2 - T_1 = 4 \text{ N}$$

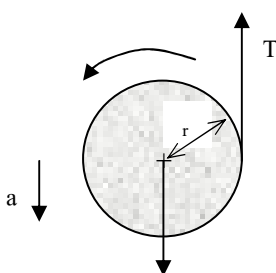
จาก $\tau = (T_2 - T_1) r$

$$= 4 (0.5)$$

$$\therefore \tau = 2 \text{ Nm} \quad \underline{\text{Ans}}$$

ตัวอย่างที่ 5

ท่อนไม้รูปทรงกระบอกตันมี $I = \frac{1}{2} m r^2$ รัศมี r ใช้เชือกเบาพันรอบ เมื่อปล่อยท่อนไม้ให้หมุนและเคลื่อนที่ลงมาในแนวตั้ง จะมีทอร์กกระทำกับท่อนไม้เท่าไร



“วาดรูป ใส่มุม และปริมาณ
ต่าง ๆ ที่กระทำกับวัตถุ”



จุดศูนย์กลางมวล เออร์คที่กระทำกับท่อนไม้ เกิดจากแรงดึงเชือก T

$$\tau = Tr$$

และจาก $\tau = I\alpha$

จะได้ $T = I\alpha/r$

พิจารณาการเคลื่อนที่ของท่อนไม้ในแนวตั้ง

จาก $\Sigma F = ma$

จะได้ $mg - T = ma$

แทนค่า $T = I\alpha/r$ และ $a = \alpha r$

จะได้ $mg - I\alpha/r = m\alpha r$

$$mg - \frac{1}{2}mr^2\alpha/r = m\alpha r$$

$$\alpha = \frac{2g}{3r}$$

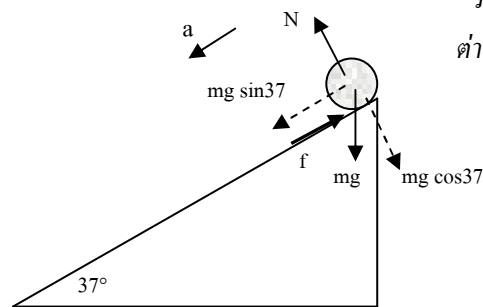
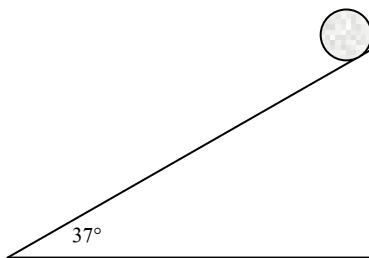
และจาก $\tau = I\alpha$

จะได้ $\tau = \frac{1}{2}mr^2\frac{2g}{3r}$

$$\therefore \tau = \frac{1}{3}mgr \text{ N m } \underline{\text{Ans}}$$

ตัวอย่างที่ 6

ทรงกลมพลาสติก มวล m รัศมี r นำไปวางไว้บนพื้นเอียง แล้วปล่อยให้กลิ้งลงมาดังรูป จงหาค่า สปส. ความเสียดทานน้อยที่สุด ที่ทำให้ทรงกลมกลิ้งลงมาโดยไม่ไถล ($I = \frac{2}{5}mr^2$)



“วาดรูป ใส่แรง และปริมาณต่าง ๆ ที่กระทำกับวัตถุ”

ทรงกลมกลิ้งลงมาโดยไม่ไถล แสดงว่ามีทอร์คเนื่องจากแรงเสียดทาน ทำให้ทรงกลมหมุน

$$\tau = fr$$

และจาก $\tau = I\alpha$

จะได้ $f = I\alpha/r$ ---- ①

พิจารณาการเคลื่อนที่ของทรงกลม ตามแนวพื้นเอียง

จาก $\Sigma F = ma$

จะได้ $mg \sin 37 - f = ma$

แทนค่า $f = I\alpha/r$ และ $a = \alpha r$



$$\text{จะได้ } mg \sin 37 - I \alpha / r = m a r$$

$$mg \sin 37 - \frac{2}{5} m r^2 \alpha / r = m a r$$

$$\alpha = \frac{5g \sin 37}{7r}$$

$$\text{แทนค่า } I \text{ และ } \alpha \text{ ใน ①, } f = \frac{2}{5} m r^2 \left(\frac{5g \sin 37}{7r} \right) / r$$

$$f = \frac{2}{7} mg \sin 37$$

$$\text{แต่ } f = \mu N = \mu mg \cos 37$$

$$\text{ดังนั้น } \mu mg \cos 37 = \frac{2}{7} mg \sin 37$$

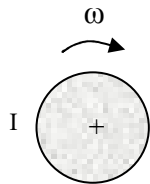
$$\mu = \frac{2}{7} \times \frac{3}{5} \times \frac{5}{4}$$

$$= \frac{3}{14}$$

$$\therefore \mu = 0.21 \quad \text{Ans}$$

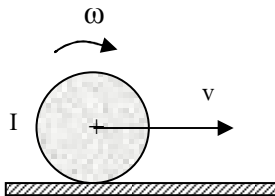
7.4 พลังงานจลน์ของการหมุน “E_k”

1. หมุนอยู่กับที่



$$E_k = \frac{1}{2} I \omega^2$$

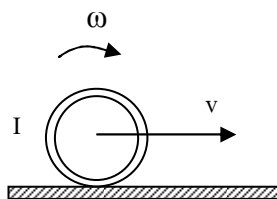
2. หมุนและเคลื่อนที่ไปด้วย (กลิ้ง)



$$E_k = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} I \omega^2$$

ตัวอย่างที่ 7

กลิ้งถึงทรงกระบอกกลวง มวล 20 kg รัศมี 1 m ไปบนพื้นราบด้วยความเร็ว $5/\pi$ รอบ/วินาที จงหาพลังงานจลน์ของถึง ($I = m r^2$)



เนื่องจากถึงเคลื่อนที่แบบกลิ้ง



พลังงานจลน์ $E_k = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2$ ---- ①

จากโจทย์ $f = 5/\pi$

ดังนั้น $\omega = 2\pi f = 2\pi(5/\pi) = 10 \text{ rad/s}$

และ $v = \omega r = 10(1) = 10 \text{ m/s}$

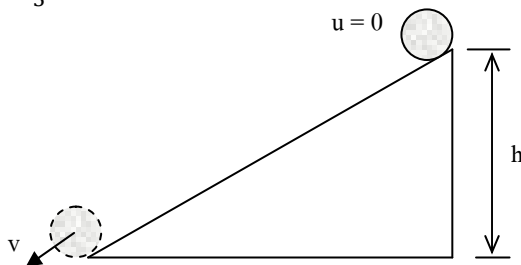
$I = mr^2 = 20(1^2) = 20 \text{ kg m}^2$

แทนค่าใน ①, $E_k = \frac{1}{2}20(10^2) + \frac{1}{2}20(10^2)$

$\therefore E_k = 2 \times 10^3 \text{ J}$ **Ans**

ตัวอย่างที่ 8

จงหาความเร็ว(v) ของทรงกลตัน มวล m รัศมี r ที่ปลายพื้นเอียง โดยเริ่มปล่อยที่ความสูง h จากแนวระดับ ($I = \frac{2}{5}mr^2$)



- ก. ทรงกลมไถลลงโดยไม่กลิ้ง
- ข. ทรงกลมกลิ้งลงโดยไม่ไถล

ก. ไถลลง $v = ?$ (ไถลลงไม่กลิ้ง แสดงว่า $f = 0$)

จากกฎการอนุรักษ์พลังงาน $\Sigma E_1 = \Sigma E_2$

$mgh = \frac{1}{2}mv^2$

$\therefore v = \sqrt{2gh}$ **Ans**

ข. กลิ้งลง $v = ?$

จากกฎการอนุรักษ์พลังงาน $\Sigma E_1 = \Sigma E_2$

$mgh = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2$

$mgh = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5}mr^2 \left(\frac{v}{r}\right)^2$

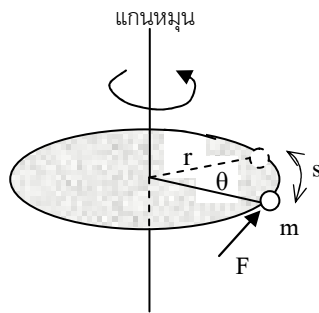
$gh = \frac{v^2}{2} + \frac{v^2}{5}$

$\therefore v = \sqrt{\frac{10gh}{7}}$ **Ans**

จะเห็นว่าวัตถุไถลลง จะมีความเร็วมากกว่ากลิ้งลง



7.5 งานของการหมุน “W”



$$W = \tau \theta$$

จาก $W = Fs$ และ $\tau = Fr$

จะได้ $W = \left(\frac{\tau}{r}\right)s$ แต่ $\frac{s}{r} = \theta$

ดังนั้น $W = \tau \theta$

จาก $P = \frac{W}{t}$ และ $W = \tau \theta$

จะได้ $P = \frac{\tau \theta}{t}$ แต่ $\frac{\theta}{t} = \omega$

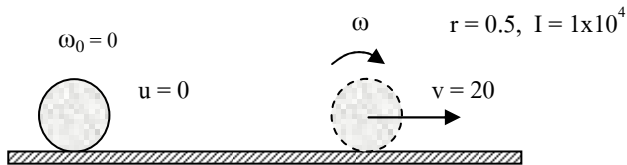
ดังนั้น $P = \tau \omega$

ให้ “P” เป็นกำลังของการหมุน มีหน่วยเป็นวัตต์ (w)

$$P = \tau \omega$$

ตัวอย่างที่ ๑

ขั้วรถยนต์ จากจุดหยุดนิ่ง จนมีความเร็ว 72 km/hr ถ้าล้อรถยนต์มีรัศมี 0.5 m และโมเมนต์ความเฉื่อย $1 \times 10^4 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ จงหางานที่ล้อรถแต่ละล้อทำได้



“วาดรูป ใส่ปริมาณต่างๆ ที่
กระทำกับวัตถุ”

ความเร็วรถยนต์ เท่ากับความเร็วที่จุดศูนย์กลางวงล้อ

$$v = 72 \text{ km/hr} = 20 \text{ m/s}$$

$$\text{ดังนั้น } \omega = \frac{v}{r} = \frac{20}{0.5} = 40 \text{ rad/s}$$

$$\text{จาก } \omega^2 = \omega_0^2 + 2\alpha\theta$$

$$40^2 = 0 + 2\alpha\theta$$

$$\alpha\theta = 800$$

$$\text{จาก } W = \tau \theta = I\alpha\theta$$

$$= 1 \times 10^4 (800)$$

$$\therefore W = 8 \times 10^6 \text{ J} \quad \text{Ans}$$



ตัวอย่างที่ 10

มู่เล่ตัวหนึ่ง มีทอร์กขนาด 1000 N m กระทำให้หมุนรอบแกน ในอัตรา $120/\pi$ รอบ/นาที จงหาค่ากำลังของมู่เล่



$$\tau = 1000$$

$$\text{จาก } \omega = 2\pi f = 2\pi (120/(60\pi))$$

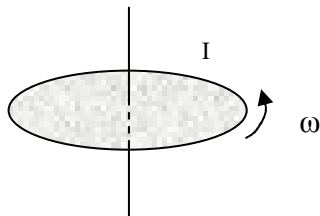
$$\omega = 4 \text{ rad/s}$$

$$\text{จาก } P = \tau \omega$$

$$= 1000(4)$$

$$\therefore P = 4000 \text{ W } \quad \text{Ans}$$

7.6 โมเมนตัมเชิงมุม “L” และอัตราการเปลี่ยนโมเมนตัมเชิงมุม



$$\boxed{L = I\omega}$$

โมเมนตัมเชิงมุม เป็นปริมาณเวกเตอร์ มีทิศทาง
เดียวกันกับ ทิศความเร็วเชิงมุม มีหน่วยเป็น $\text{kg m}^2/\text{s}$

$$\begin{aligned} \text{จาก } \tau &= I\alpha = I\left(\frac{\omega - \omega_0}{\Delta t}\right) \\ &= \frac{I\omega - I\omega_0}{\Delta t} \end{aligned}$$

$$\tau = \frac{\Delta L}{\Delta t}$$

$$\boxed{\tau = \frac{\Delta L}{\Delta t}}$$

ทอร์ก = อัตราการเปลี่ยน โมเมนตัมเชิงมุม

กฎ การอนุรักษ์โมเมนตัมเชิงมุม

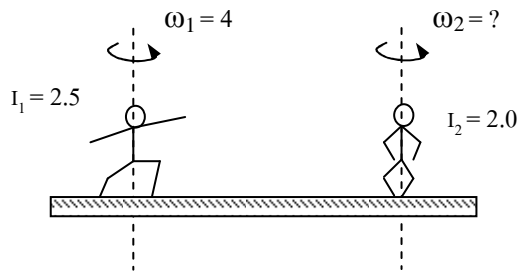
$$\boxed{\sum L_{\text{ก่อน}} = \sum L_{\text{หลัง}}}$$



$$I_1 \omega_1 = I_2 \omega_2$$

ตัวอย่างที่ 11

นักเสกต์น้ำแข็ง ขณะกางแขนหมุนตัวด้วยความเร็ว 4 rad/s จงหาความเร็วเชิงมุม เมื่อเขาหุบแขน (กำหนด $I_{กางแขน} = 2.5 \text{ kg m}^2$, $I_{หุบแขน} = 2.0 \text{ kg m}^2$)



จากกฎ การอนุรักษ์โมเมนตัมเชิงมุม

$$I_1 \omega_1 = I_2 \omega_2$$

$$2.5(4) = 2.0 \omega_2$$

$$\therefore \omega_2 = 5 \text{ rad/s} \quad \text{Ans} \quad \text{“I ลดลง หมุนเร็วขึ้น”}$$

การเปรียบเทียบปริมาณเชิงเส้น กับปริมาณเชิงมุม

เพื่อให้ง่ายในการจำสูตร หากนักเรียนสามารถจำสูตรของปริมาณเชิงเส้นได้ ให้ใช้วิธีเปรียบเทียบกันทั้งสองปริมาณ เพื่อจำสูตรเชิงมุม

- | | | |
|-----------------------|---|-----------------------|
| การกระจัดเชิงเส้น (s) | ↔ | การกระจัดเชิงมุม (θ) |
| ความเร็วเชิงเส้น (v) | ↔ | ความเร็วเชิงมุม (ω) |
| ความเร่งเชิงเส้น (a) | ↔ | ความเร่งเชิงมุม (α) |
| มวล (m) | ↔ | โมเมนต์ความเฉื่อย (I) |
| แรง (F) | ↔ | ทอร์ก (τ) |
| โมเมนตัม (p) | ↔ | โมเมนตัมเชิงมุม (L) |

สูตรเชิงเส้น		สูตรเชิงมุม	
แรง	$F = ma$	ทอร์ก	$\tau = I \alpha$
โมเมนตัม	$p = mv$	โมเมนตัม	$L = I \omega$
แรง	$F = \frac{\Delta p}{\Delta t}$	ทอร์ก	$\tau = \frac{\Delta L}{\Delta t}$
งาน	$W = Fs$	งาน	$W = \tau \theta$
กำลัง	$P = Fv$	กำลัง	$P = \tau \omega$
พลังงานจลน์	$E_k = \frac{1}{2} mv^2$	พลังงานจลน์	$E_k = \frac{1}{2} I \omega^2$

